

# CATIA V5

# SURFACE MACHINING











#### Cadem CATIA Kitabı

Cadem CAD/CAM Destek Merkezi A.Ş.'nin sertifikalı CATIA uzmanları tarafından hazırlanmıştır.

Kitaptan azami seviyede yararlanılması amacıyla Cadem CATIA Kitabı Türk CAD/CAM dünyasına ücretsiz olarak sunulmaktadır.

Cadem CATIA Kitabı izinsiz olarak çoğaltılamaz, satılamaz ve başka bir döküman içerisinde yazılı izin alınmadan kullanılamaz.

Cadem CAD/CAM Destek Merkezi ve Bilgisayar San. Tic. A.Ş. General Ali Rıza Gürcan Cad. No. 32 Metropol Center K.13 D. 52 Merter / İST. +90 212 481 75 09 www.cadem.com.tr catiakitabi@cadem.com.tr

CATIA Dassault Systemes firmasının tescilli ürünüdür.







# CATIA V5

## SURFACE MACHINING

1. İKONLAR	4
1.1. Yeni bir Process penceresinin açılması	5-6
2. OTOMATİK KÜTÜK	7
3. OFSETLİ DÖKÜM BLOĞU	8
3.1. Part Operation Penceresinin doldurulması	9-10
4. GEOMETRICAL ZONE	11
5. MACHINING AREA	12
6. ROUGHING	13-22
7. SWEEPING	23-27
8. SWEEPİNG MACRO SEÇENEKLERİ	28
9. ALONG TOOL AXIS ALONG A VECTOR	29
10. NORMAL TANGENT TO MOVEMENT NONE	30
11. BACK CİRCULAR NONE	31
12. PRILONGED MOVEMENT HİGH SPEED MİLLİNG BUİLD BY USER	32
13. CLEARANCE HAREKETLERİ	33







14. PENCIL	34-36
15. Z LEVEL	37-40
16. CONTOUR-DRIVEN	41
17. BETWEEN CONTOURS	42-47
18. PARALLEL CONTOUR	48-49
<b>19. SPINE CONTOUR</b>	50
20. SPIRAL MILLING	51-54
21. PROFILE CONTOURING	55
22. BETWEEN TWO PLANES	56-57
23. BETWEEN TWO CURVES	58
24. BETWEEN CURVE AND SURFACE	59
25. BY FLANK CONTOURING	60-66
26. SİMÜLASYON PENCERESİ	67-70
27. KOPYALAMA OPERASYONLARI	71-77





# İKONLAR









# Yeni bir Process penceresinin açılması:

Yeni bir process penceresi açmak için iki yol mevcuttur bunlar sırasıyla ;





1- File mesü altından Open seçilir ve açılan pencereden işlemek İstenen CATPart yada CATProduct dosyası açılır.



2- Start menüsü altında NC Manufacturing bölümünden Surface Machining seçilir. İşlemek istenen CAD data otomatik olarak process penceresine aktarılır.









İkinci olarak, eğer Surface Machining herhangi bir CAD data açmadan seçilirse boş bir process sayfası açılır ve bu durumda CAD datanın çağırılması gerekir. Bunun için ağaç üzerindeki Part Operation çift tıklanır. Açılan pencereden Product or Part ikonu tıklanarak işlemek istenilen CATPart yada CATProduct dosyası seçilir. Part Operation penceresi OK tuşuna basılarak kapatılır.







# Otomatik Kütük Tanımlama



.

Otomatik kütük tanımlamak için Geometry Management menü çubuğundan Creates Rough Stock ikonu tıklanır.

Create Rough Stock
Select an Axis         Select a Mechanical Part or an Open Body         Destination NoSelection         Definition of the Stock         X min Imm       X max Imm         Y min Imm       Y max Imm         Y min Imm       Y max Imm         Z min Imm       Z max Imm         OK       OK

Pencere açıldıktan sonra ekran üzerinden parça yada ağaç üzerinden body tıklanarak işlenecek parça olarak seçilir. OK tıklanarak parçayı X,Y ve Z de tamamen içine alacak bir kütük oluşturulur. Pencere üzerindeki X,Y,Z değerleri değiştirilerek kütüğün ebatları değiştirilebilir.







? ×

÷

÷

÷

÷

Max



# Ofsetli Döküm Bloğu Tanımlama



Açılan pencerede Destination bölümünden oluşturulacak ofsetli kütüğün saklanacağı boş bir Open\_Body ağaç üzerinden seçilir. Part Body seçeneğinden ofsetleme işleminin yapılacağı parça seçilir. Offset seçeneğinden ofset değeri girilir. Level Of Detail oluşturulacak bloğun hassasiyetini belirler. Bu değer artırıldığında daha hassas kütük elde edilir ancak data boyutları artar. Ayarlar yapıldıktan sonra OK tuşuna basılarak seçim bitirilir.



CATL







# Part Operation Penceresinin doldurulması

Kütük tanımlama işleminden sonra parça işlemek için yapılması gereken bir sonraki adım Part Operation penceresinin doldurulmasıdır. Bunun için ağaç üzerinden Part Operation çift tıklanarak pencere açılır.

Part Opera	tion	? ×
Name:	Part Operation.1	_
Comments:	No Description	
8	No machine selected	
ж,	Machining Axis System.1	
No I	Product or Part selected	
Geomet	ry Position Option	
	design part selected (for simulation only)	
	) stock selected	
P No	fixture selected (for simulation only)	
	safety plane selected	
	) traverse box plane selected	
	transition plane selected	T2
No.	) rotary plane selected	
	🥥 ок 🗍 🏓 са	ancel
and the second se		1

To axis_machine	e_Default_machine	
Comment		
Numerical Control T	ool Change   Spindle	
Post Processing	Not Specified	
Post Processor words tal	ppTableSample.pptable	
NC data type	APT	
NC data format	Point (X,Y,Z)	
Home point strategy	From	
Min interpol. radius		
Max interpol. radius		
Min discretization step	soounin	
min discretization step	1e-004mm	
Min discretization angle	0.1deg	
3D linear interpol.		
2D circular interpol.		
3D circular interpol.		
3D Nurbs interpolation		
Manual and a second sec		
Max machining resurace	100000mm_mn	
Axial/Radial movement	100000mm_mn 🚖	Ca
Axial/Radial movement	110000mm_mn 😭	Ca
Axial/Radial movement	IIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIII	Ca
Axial/Radial movement Axial/Radial movement Machining Axis Sy Move the cursor of	I 10000mm_mn	Ca Ca
Axial/Radial movement Machining Axis Sy Move the cursor o	III0000mm_mn 🔄	Ca
Machining Axis Sy Machining Axis Sy Move the cursor o	I 10000mm_mn È □ stem.1 ver a sensitive area.	<b>ده د</b> ر ا
Max machining recurse Axial/Radial movement Machining Axis Sy Move the cursor o	I 10000mm_mn ≧ □ ■ oĸ stem.1 ver a sensitive area.	<u> </u>
Max machining rearact Axial/Radial movement Machining Axis 5y Move the cursor o	I 10000mm_mn	. Ca
Max machining rearact Axial/Radial movement Machining Axis 5y Move the cursor o	rstem.1	. Ca
Machining Axis Sy Machining Axis Sy Move the cursor o	110000mm_mn ≧ □	Ca :
Machining Axis Sy Machining Axis Sy Move the cursor o	I LOODOMM_MAN	••••••
Machining Axis Sy Machining Axis Sy Move the cursor o	I 10000mm_m ≧ □ OK Istem.1 ver a sensitive area.	ده <b>د</b> ر ۲
Machining Axis Sy Machining Axis Sy Move the cursor o	10000mm_m ≧ □ • ork • stem.1 ver a sensitive area.	_ Ca
Machining Axis Sy Machining Axis Sy Move the cursor o	110000mm_m ≧ □ stem.1 ver a sensitive area.	<u> </u>
Machining Axis Sy Move the cursor o	10000mm_m ≧ □ *stem.1 ver a sensitive area.	<b>0</b> ca

🎱 OK 🧧 🥥 Cancel

Machine Editor penceresi tezgah tipi seçiminin yapılacağı bölümdür. Buradan 3 eksen, 5 eksen, Döner tablalı frezeler, yatay ve dikey torna tezgahlarından uygun olanı en üstteki tezgah ikonunun tıklanması ile seçilir. OK tuşuna basılarak pencere kapatılır.

#### Machining Axis System

seçeneği eksen takımını tanımlamak için kullanılır. İkonun tıklanması ile açılan pencereden kırmızı eksen takımın ortasındaki nokta tıklanır ve eksen takımının konacağı nokta parça üzerinden seçilir. OK tıklanarak seçim bitirilir.









CATL

Geometry bölümündeki seçimler simülasyonda kullanılacak olan seçimlerdir.

- Design Part seçeneği ile işlenecek parça seçilir. Butonu tıklayıp ekrandan yada ağaç üzerinden işlenecek parçayı seçin sonra ekranda boş bir yere çift tıklayarak Part Operation penceresine geri dönün.
  - Stock seçeneğinden kütük seçimi yapılır. Butonu tıklayıp ekrandan yada ağaç üzerinden kütük seçilir.
- Fixtures seçeneğinden varsa bağlama elemanları seçilir.
- Safety Plane seçeneği ile güvenlik düzlemi seçilir. Parça üzerindeki bölgesel geçişlerde takım bu düzlemden geçer. Butonu tıklayıp parçanın/kütüğün en üst yüzeyi yada CAD datadaki herhangi bir düzlem seçilebilir.

Seçtiğiniz güvenlik düzlemini ofsetlemek için ekrandaki Safety Plane yazısının üzerine mouse ile sağ tuş ile tıklayın text menüsünden Offset seçeneği tıklayın.



D

P

Açılan pencereden Thickness bölümüne ofset değeri girilir. OK tuşu ile seçim bitirilir. Part Operation penceresini OK tuşuna basarak kapatabilirsiniz.





# **Geomertical Zone Tanımlanması**



CATIA

Geometrical Zone ikonu ile daha sonra kullanacağınız nokta, düzlem, eğri, yüzey veya parçanın tamamını önceden seçip Name kısmından isim verebilirsiniz. Bunun için açılan Zone Creation penceresinden seçim yapacağınız geometrik şekli seçin. Seçiminize göre pencerede geometrik şekil aktif hale gelir. Pencereden aktif bölgeyi tıkladıktan sonra ana pencereden yada ağaç üzerinden seçmek istediğiniz geometrik şekle tıklayın. Name bölümünden seçiminize isim vererek OK ile pencereyi kapatabilirsiniz.



Surface Machining



# **Machining Area Tanımlanması**



Machining Area ile işlenecek olan Part (parça veya parçalar) yada parça üzerindeki belli bir bölüm, Limit Contour ve Check Surface önceden seçilerek belli bir isim altında saklanır. Daha sonra işleme menüleri altından bu isim ile çağrılıp belirli parametreler ile işlenir.

Bunun için ikon grubundan Machining Area ikonu tıklanır ve pencere açılır. Açılan pencerede Geometry bölümünden aktif yerler tıklanarak ekrandan yada ağaç üzerinden seçim yapılır. Seçim işlemi tamamlandıktan sonra Name kısmına isim verilerek alan seçimi tamamlanır. OK tıklanarak pencere kapatılır.

Select faces
<u>R</u> emove
<u>A</u> nalyze
Select zones
Export

Part kısmına tıklandığında komple Body seçilir. Parça üzerinde sadece belli bir bölümü seçmek istiyorsanız Part üzerine sağ tuşla tıklanır ve Select Faces seçilir. Daha sonra ekrandan seçim yapılır. Seçim yapıldıktan sonra boşa çift tıklanarak pencereye geri dönülür.







# İşleme İşleme Metodları

Gerekli tanımlamalar yapıldıktan sonra parçayı işlemek için kullanılacak işleme metodları seçilerek sırasıyla uygulanır ve takım yolları hesaplatılarak NC datalar üretilir. Bunun için sırasıyla işleme şekillerini ve parametrelerini inceleyeceğiz.

# 1- Roughing (Kaba) İşleme

CATIA



Roughing işlem penceresini (ve diğer tüm işlem pencerelerini) açmak için önce Roughing ikonu tıklanır ve ağaç üzerinde Manufacturing Program seçilir. Yada tam tersi önce Manufacturing Program seçilip daha sonra Roughing ikonu tıklanır. Herhangi bir işleme şeklinin yada Tool Change'in altına oluşturmak istenirse o zaman ikon tıklandıktan sonra Tool Change yada işlem bölümü seçilir. Bu işlemler sonucunda Roughing işlemi takım değiştirmesi ile birlikte ağaç üzerinde oluşur ve işlemin parametre penceresi ana ekranda açılır.







İşleme pencereleri açıldığında içlerinde İşleme stratejisi, Geometrik seçim, Takım seçimi, Devir-İlerleme ve Makro bölümü olmak üzere 5 alt bölüm vardır. Pencere açıldığında Geometri penceresi otomatik olarak gelir.



Bu alt pencerelerin doldurulmasında 2-3-1-4-5 şeklinde bir sıra izlemek faydalı olabilir. Öncelikle Geometri penceresinde işlenecek parça yada bölüm, limitler belirlenir daha sonra Takım penceresinden işlemede kullanacağımız takım seçilir. Strateji penceresinden seçilen geometri ve takıma göre işleme stratejisi belirlenir. Daha sonra devir-ilerleme değerleri girilir ve son olarak parçaya yaklaşma ve geri çekilmede kullanılacak olan makrolar belirlenir. Bu tanımlamaların tamamı yapıldıktan sonra takım yolları hesaplanır.



Roughing.1		? ×
Name: Comment:	Roughing.1 No Description	_
		1
Offset Gro	up: None	
Feature:	New Feature	
Move the	cursor New Feature PARCA	

Geometri alt penceresi içindeki Feature bölümü ile önceden Machining Area ile tanımlanmış olan parça listeden verdiğiniz isim ile kolayca seçilebilir. Bu bütün işleme şekillerinde bulunur ve hepsinde listeden sadece verdiğiniz ismi tıklayarak işlencek parçayı kolayca seçebilirsiniz.







omment:       No Description         Offset Group:       None         Feature:       New Feature         Move the cursor over a sensitive area.         Offset on part : 1mm         Offset on check : 1mm         Start point(s)         Fough stock         Start point(s)         Check         Bottom         Check         Bottom	lame: Roug	ning.1	
Image: Second second	Comment: No De	escription	
Offset Group: None  Feature: New Feature  Move the cursor over a sensitive area.  Offset on part : 1mm Offset on check : 1mm Start point(s) Limiting Centour Check Bottom Fourt Check Bottom		🗞 🛛 🕵 🖌 👪	🏯   👫
Feature: New Feature	Offset Group:	None	-
Move the cursor over a sensitive area. Offset on part : 1mm Offset on check : 1mm Start point(s) Limiting Centour Check Part Check Bottom	Feature:	New Feature	-
Offset on part : 1mm Offset on check : 1mm Start point(s) Limiting Centour Uniting Centour Check Check Bottom	Move the curso	r over a sensitive area.	
	Offset on pa Offset on chr Start poin	t(s) Rough stock ng Centour Centour Check	Safety plane
	Tool/Rough Str	one prde	
Position: On	- Tool/Rough St Position:	ock On	
Position: On	- Tool/Rough St Position: Offset (% Ø):	one prde	
Position:     On       Offset (% Ø):     50       Minimum thickness to machine:     0.3mm	-Tool/Rough St Position: Offset (% Ø): Minimum thickne	ock	50 E
Position:     On       Offset (% Ø):     50       Minimum thickness to machine:     0.3mm       Limit Definition	- Tool/Rough St Position: Offset (% Ø): Minimum thickne - Limit Definition	ock	50 🖻
Position:     On       Offset (% Ø):     50       Minimum thickness to machine:     0.3mm       Limit Definition       Side to machine:	Tool/Rough St Position: Offset (% Ø): Minimum thickne Limit Definition Side to machine:	ock	50 🖻 0.3mm
Position:     On       Offset (% Ø):     50       Minimum thickness to machine:     0.3mm       Limit Definition       Side to machine:       Side to machine:       Inside       Stop position:	Tool/Rough Str Position: Offset (% Ø): Minimum thickne Limit Definition Side to machine: Stop position:	one professional statements of the second statement of	50 = 0.3mm =
Position:     On       Offset (% Ø):     50       Minimum thickness to machine:     0.3mm       Limit Definition       Side to machine:       Inside       Stop position:       On       Offset:	Tool/Rough St Position: Offset (% Ø): Minimum thickne Limit Definition Side to machine: Stop position: Offset:	ock On On On On On On On On On On On On On	50 = 0.3mm = 0.3mm = 0.3mm =
Position:     On       Offset (% Ø):     50       Minimum thickness to machine:     0.3mm       Limit Definition       Side to machine:       Side to machine:       Inside       Stop position:       On       Offset:       Omm	Tool/Rough Str Position: Offset (% Ø): Minimum thickne Limit Definition Side to machine: Stop position: Offset:	one professional statements of the sector of	50 E 0.3mm E 0mm E
Position: On 50 Offset (% Ø): 50 Minimum thickness to machine: 0.3mm 3 Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Offset: Omm 3 Force repla	Tool/Rough St Position: Offset (% Ø): Minimum thickne Limit Definition Side to machine: Stop position: Offset:	ock On On On On On On On On On On On On On	50 E 0.3mm E 0mm E Force repla

Part : İşlenecek olan parçanın seçiminin yapılacağı bölümdür. Part tıklanır ve ana ekrandan yada ağaç üzerinden işlenecek olan Body seçilir. Sadece belli bir bölüm seçilecekse Part üzerine sağ tuşla tıklanır ve Select Faces seçilerek işlenecek olan bölümler ekrandan seçilir.

Limit Contour : Parçayı belli sınırlar içinde işlemek için kontur seçiminin yapıldığı bölüm. Limit Contour tıklanır ve eğer varsa işleme konturunuz seçilir. Konturu seçtiğinizde pencerenin altında bulunan Limit Definition bölümü aktif hale gelir. Buradan Side To Machine seçeneği ile seçtiğiniz konturun içini (inside) yada dışını (outside) işleyebilirsiniz.

Rough Stock : Kütük seçimi bölümü. Rough Stock tıklanır ağaçtan yada ekrandan kütük seçilir. Eğer Part Operation bölümünde kütük tanımlanmış ise (bkz. Syf. 8) buradan bir daha kütük tanımlamayın.

Safety Plane : Güvenlik düzlemi seçimi bölümü. Safety Plane tıklanır ağaçtan yada ekrandan düzlem seçilir. Eğer Part Operation bölümünde safety plane tanımlanmış ise (bkz. Syf. 8) buradan bir daha safety plane tanımlamayın.

Offset on part : İşlemeden sonra parçanın üzerinde kalacak olan paso miktarı. Offset on part çift tıklanır ve açılan pencereden bırakılmak istenilen paso miktarı girilir ve OK tıklanarak seçim tamamlanır.







Top : Parçayı işlerken kütüğünüzün üst yüzeyinden daha yukarıdan veya daha aşağıdan bir düzlemden işlemeye başlamak için kullanılır. Seçim için Top tıklanır ve seçmek istediğiniz düzlem tıklanarak seçilir. Daha sonra sağ tuş tıklanarak istenirse ayrıca Offset değeri de verilebilir.

Bottom : Parçayı işlerken kütüğünüzün alt yüzeyinden daha yukarıda veya daha aşağıda bir düzlemde işlemeyi bitirmek için kullanılır. Seçim için Bottom tıklanır ve seçmek istediğiniz düzlem tıklanarak seçilir. Daha sonra sağ tuş tıklanarak istenirse ayrıca Offset değeri de verilebilir.

Check : Parçayı işlerken takımın temas etmesini istemediğiniz (uzaktan geçmesini istediğiniz) yüzeyleri seçmek için kullanılır. Seçim için Check tıklanır ve seçmek istediğiniz yüzey (veya yüzeyler) tıklanarak seçilir.

Offset on Check : Seçtiğiniz check surface'lerden geçerken dikkat edeceği offset miktarı. Takım girdiğiniz değer kadar uzaktan geçer.

Tool/Rough Stock				
Position: On			On	
Offset (% Ø):	50	E	Inside Outside	
Minimum thickness to machine;	0.3mm		On	

Tool/Rough Stock : Takımın parçayı işlerken kütük profilinin üzerinde gezmesini, dışına çıkmasını yada içeride kalmasını sağlayan seçim. Position bölümünü On konumuna getirdiğinizde takım kesme işlemini yaparken merkezi max kütük profilinin üzerinde dolaşacak şekilde hareket eder. İnside konumunda teğet olacak şekilde içeride, Outside konumunda ise teğet olacak şekilde dışarıda gezebilir.







	Roughing.1	? X
	Name:       Roughing.1         Comment:       No Description         Image: State of the state of t	
→	db=15mm db=15mm db=15mm db=15mm db=10mm db=10mm	
	CK Preview	More>>

Takım seçimi penceresini açtığınızda takım seçmek için Name kısmına kullanacağınız takımın ismini yazdıktan sonra Enter tuşuna basın. Tool Number bölümünden o takım için kullanacağınız takım numarasını girin. Geometrik pencereden ölçülerin üzerine çift tıklayarak ölçüleri değiştirip istediğiniz takımı oluşturabilirsiniz. Ball-end tool seçeneğini aktif hale getirirseniz takımınız otomatik olarak küre takıma çevrilir.

	Search Tool	<u>? ×</u>
-	T2 End Mill D 12 T4 Ball End Mill D 10 T6 End Mill D 30 R5	
	3 tool(s) found	Cancel

Select a tool in document seçeneği, çalışmakta olduğunuz proses dosyası içinde daha önce kullandığınız takımlardan birini seçmek için kullanılır. Butonu tıkladığınızda Search Tool penceresi açılır ve listeden istediğiniz takımı seçersiniz.



<u></u>







Katalogdan bir takım seçmek için Select a tool with query butonu tıklanır. Açılan pencerede Look in bölümündeki listeden kullanacağınız katalog seçilir. Kataloğu seçtiğinizde yapacağınız işleme şekline uygun olan katalog içindeki takımlar aşağıda bir liste halinde görülür. Bu listeden istediğiniz takımı seçtiğinizde takımın şekli listenin yanındaki pencerede belirir. Seçimi tamamlamak için OK tıklanır ve pencere kapatılır.







Roughing.1		?
Name: Roughing	.1	
Comment: No Descri	ption	
	s   🚓   🚓   👫	
Move the cursor of	over a sensitive area.	-
Machining Rad	dial Axial Zone Bottom HSM	
Tool path style:	Spiral	] [
Machining tolerance	a: 0.1mm 🚍 😨	2
Cutting mode:	Climb 💽 🕃	2
Machining mode:	By Area 💌 Outer part and pock 💌 😚	2
Helical movement:	Both 💽 3	?
Always stay on	bottom ?	
Part contouring	?	
is of Street	Ø	•
	OK Preview SCar	ncel

Strateji bölümü işleme şeklimizi, pasolarımızı belirleyeceğimiz bölümdür.

Spiral	-
One-way next	
One-way same	
Zig-zag	
Spiral	
Contour only	
Concentric	
Helical	

Tool Path Style bölümü takım yolu şeklinin seçileceği bölümdür ve yandaki tiplerde takım yolları oluşturmanızı sağlar. Listeden seçim yaptığınızda o takım yolu şekli aktif ekranda görülecektir.

Machining Tolerance işleme esnasında kullanacağınız tolerans değeridir. Offset on part değerinin 1/10 u kullanılabilir.

Cutting Mode kesme şekliniz Climb yada Conventional

By Area 💌	Outer part and pock 💌
By plane	Pockets only
By Area	Outer part
	Outer part and pockets

Machining Mode bölümündeki By Plane seçeneği ile parçayı düzlem düzlem, By Area seçeneği ile bölge

bölge boşaltabilirsiniz. Pockets Only seçeneği parça üzerindeki sadece girinti olan bölgeleri, Outer Part sadece çıkıntı olan bölgeleri, Outer Part and Pocket seçeneği de parçanın tamamını işlemek için kullanılan seçeneklerdir.



أنتناه





Machining Radial Avial Zone Bo	ttom HSM
Stenover:	
Stepover leng	th 🗾 🐓
Max. distance between pass	3mm 🚍
Tool diameter ratio:	50
Machining Radial Axial Zone Bo	ttom HSM
Maximum cut depth: 5mm	<b>₹</b> ?,
Variable cut depths	
Machining   Dadial   Avial   Zana   Pa	Hom USM
📁 Small pass filter	
Tool section (%):	<b>₹</b> ?
The smallest area to	o machine is 35.3429 mm2
Pocket filter	
The non cutting diameter is 0 mm	
The smallest pocket length is 12,2 mm	
····· -·······························	
Machining Radial Axial Zone Bol	ttom HSM
Automatic horizontal areas detection ?	

1mm

1mm

1mm

Axial Zone Bottom

₩?

≦ ?

4

**HSM** 

Radial bölümü yanal adımların belirleneceği bölümdür. Yanal adımlarınızı Stepover Length ile değer olarak yada Stepover Ratio ile takım çapının yüzde oranı olarak girebilirsiniz.

Axial bölümdeki Max cut depth değeri Z de kaldıracağınız paso miktarıdır.

Zone bölümündeki Small pass filter takım yarı çapına göre girilen yüzde değerine bağlı olarak alan hesabı yapar ve o alana sahip yada daha ufak olan bölgeleri işlemez. Pocket Filter seçeneğini aktif hale getirdiğinizde takım çapına bağlı olarak aşağıdaki değere sahip ve daha küçük deliklere girmez.

Bottom bölümündeki Automatic horizontal areas detection seçeneği parça üzerindeki düz bölgelerde farklı talaş bırakma imkanı sağlar. Altındaki seçeneği kaldırıp Offset bölümüne bırakmak istediğiniz talaş değerini yazabilirsiniz.

HSM bölümü High Speed özelliği olan tezgahlar içindir. Takım yollarınızdaki köşe geçişleri radiuslu hale getirir ve tezgahın hareketleri daha seri yapması sağlanır.



Offset on areas:

Corner radius:

Machining Radial

High speed milling ?

Corner radius on part contouring

Same offset on bottom as on part ?





ame: JRoug omment: No D	ning.1 escription				
		2			61
-Feedrate				1.414	
🗌 Automatic co	ompute fro	om tooling F	eeds and	Speeds	
Approach:	300mm_	_mn	-		
Machining:	1000mm	_mn	-		
Retract:	1000mm	_mn	-		
Slowdown rate:	100				
Unit:	Linear		-		
-Feedrate redu	uction in co	orners	_		
📴 Feedrate re	duction in	corners			
Reduction rate	:	80		-	
Minimum angle :		45deg			
Maximum radius		1mm		A	
Distance before	corner :	1mm			
Distance after o	orner :	100			
-Spindle Speed		J			
Automatic co	ompute fro	om toolina F	eeds and	Speeds	
Spindle outp	ut				
Machining: 70	urn_mn	-	]		
Unit: An	gular	-			
Ouality:					
IKOUGh		Compute			

4. Pencere devir ilerleme penceresi buradan işlem esnasında kullanacağımız devir ilerleme değerlerini gireceğiz.

Aproach: Parçaya(talaşa) ilk girişte kullanılacak ilerleme değeri

Machining: Kesme sırasında kullanılacak ilerleme değeri

Retract: Parçadan çıkarken kullanılacak ilerleme değeri

Slowdown Rate: Takımın her iki yan yüzeyi ile kesme yaptığı durumlarda kullanılacak ilerle değeri. Machinig ilerlemesinin % olarak değeri.

Unit: İlerleme birimi mm/dak(linear) yada mm/devir(angular)

Feedrate reduction in corners: Köşe geçişlerde yavaşlama.

Reduction Rate: Köşeleri geçerken kullanacağı ilerleme değeri. Machining ilerlemesinin % olarak değeri.

Min Angle: Yavaşlama yapacağı min köşe açısı.

Max Radius: Yavaşlama yapacağı max radius değeri.

Distance before corner: Köşeden kaç mm önce yavaşlayacak.

Distance after corner: Köşeden kaç mm sonra hızlanacak.

Spindle Speed: Kesme esnasında kullanılacak olan devir değeri. Unit bölümü devirin birim sistemi dev/dak(angular) yada m/dak(linear)







Roughing.1		<u>? ×</u>
Name: Roughing.1		
Comment: No Description		
Automatic Motions		
Optimize retract		
Axial safety distance:	.Omm	
Mode: Ramping		
Ramping angle:	15deg	
Helix diameter (% Ø):	70	
Drilling tool diameter:	25mm	
Drilling tool angle:	30deg	
Drilling tool length:	100mm 🚍	
Approach distance:	10mm	
Radial safety distance:	3mm	
		()used the la
Star De		
	OK Preview 1 a	Cancel

Optimize Retract: Kalkış hareketlerini optimize eder. Bunun anlamı takım bir yüzeyden geçerken eğer bir engel yoksa takımın çarpa problemi olmayacağından takım güvenlik düzlemine kadar kalkmaz sonuç olarak zaman kazanımı olur. Eğer işleme alanınızdan daha yüksek bir bölge varsa ve güvenlik düzlemini kullanıyorsanız bu seçeneği deaktif etmelisiniz. Axial Safety Distance olarak Z deki paso değerinizden daha büyük bir değer girmelisiniz.

Ramping	-
Plunge	
Drilling	
Ramping	
Helix	

Mode: Takımın talaşa giriş şeklinin belirlendiği bölümdür. Giriş şekilleri; Plunge: takım dik olarak dalar, Drilling: takım daha önceden delinmiş bir delikten dalar, Ramping: verilen açı değeri ile ilerleyerek dalar, Helix: yay şeklinde bir hareket yapacak şekilde dalar.

•

BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN SONRA REPLAY BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.





# 2- Sweeping İşleme

Name: Sweeping.1 Comment: No Description	
Comment: No Description	
	\$
Offset Group: None	
Feature: New Feature	
Move the cursor over a sensitive area.	
Offset on part : 0mm Offset on check : 0mm Limiting Contour	ane >
То	p
Check Check	
Part autolimit Limit Definition Side to machine: Triside	
Stop position:	
Stop mode:	
Tool end	7

Sweeping operasyonu parçayı planar olarak belli bir doğrultuda tarama işlemi yapan bir operasyondur. Geometri penceresi standart olarak karşımıza çıkan penceredir. Bu pencerede Start ve End düzlemleri ve Part Autolimit seçeneği farklı olarak karşımıza çıkar.

Start Plane: tarama işleminin başlayacağı düzlemi belirlemek amacıyla kullanılır. Seçim yaptığınızda tarama işlemi seçmiş olduğunuz düzlemden başlar. Seçim için Start tıklanır daha sonra ekrandan düzlem seçilir.

End Plane: tarama işleminin biteceği düzlemi belirlemek amacıyla kullanılır. Seçim yaptığınızda tarama işlemi seçmiş olduğunuz düzlemde biter. Seçim için End tıklanır daha sonra ekrandan düzlem seçilir.

Part Autolimit: Parçayı tararken parça sınırları içinde kalmayı yada dışarı çıkabilmeyi sağlar. Seçim aktifken takım parçanın sınırları içinde dolaşır, deaktifken sınırlar dışına çıkabilir.

Takım seçimi ve devir ilerleme pencereleri standart olduğundan bu ve bundan sonraki işleme şekillerinde bu iki pencere üzerinde bir daha durulmayacaktır.





6			
	dll	וניו	

? × •

iame: Sweeping.1 icomment: No Description Move the cursor over a sensitive area. Move the cursor over a sensitive area.		10.00				_
Move the cursor over a sensitive area.	ame:	Sweeping.1				-
Move the cursor over a sensitive area.	animent:	INO Description		- ( <b>7</b> )		
Move the cursor over a sensitive area.				0.000	<b>₿</b> ₩5	
	Move	e the cursor over a	sensitive ar	ea.		
			A	77	$\geq$	
	– Machir Tool pat	ing Radial   h style:	Axial Zor Zig-zag	ne   Islam	d	
Machining tolerance: 0.03mm	– Machir Tool pat	ing Radial h style:	Axial Zor Zig-zag	ne   Islam	d   3mm	
Machining tolerance: 0.03mm 🔿 ?	- Machir Tool pat Machinir	ing Radial   h style: ing tolerance: erse tool path ?	Axial Zor Zig-zag	ne Islan	d	
Machining tolerance: 0.03mm 💮 ?	Machin Tool pat Machinin Revu	ing Radial h h style: ing tolerance: erse tool path ? Discretization ?	Axial Zor Zig-zag	ne Islan	d   3mm	
Machining tolerance: 0.03mm 🚖 ? Reverse tool path ?- Max Discretization ?- Step: 5mm 🚝 ?	Machir Tool pat Machinir Machinir Max Step:	ing Radial h h style: ing tolerance: erse tool path ? Discretization ?	Axial Zor Zig-zag	ne Islan	d   3mm	
Machining tolerance: 0.03mm 🚖 ? Reverse tool path ?- Max Discretization ?- Step: Smm 🔄 ? Distribution Mode: Smm	Machir Tool pat Machinir Machinir Max Step: Distribu	ing Radial h h style: ing tolerance: erse tool path ? Discretization ?	Axial Zor Zig-zag	ne   Islan	d   3mm	
Machining tolerance: 0.03mm 💮 ? Reverse tool path ?- Max Discretization ?- Step: 5mm 🔄 ? Distribution Mode: 5hifted ?	Machin Tool pat Machinir Revu Max Step: Distribu	ing Radial h h style: ing tolerance: erse tool path ? Discretization ?	Axial Zor Zig-zag	ne Islan	d   3mm	

Machining	<u>? ×</u>	Machining	?
Manual	-	Manual	•
Coordinates		O Coordinates	
○ Angles			
X: 1		XY : Z rotation	-
Y: 0		Angle 1: 45deg	
Z: 0		Angle 2: 90deg	-
Reverse Direction		Reverse Dire	ction
🤜 🧕 ок 🛛 🧕 Са	ncel	Э ок	🥥 Cancel

Tarama yönünü belirlemek için strateji penceresindeki yön seçimini tıkladığınızda seçim penceresi açılır. Buradan Coordinates seçeneği ile tarama yönü vektörel olarak belirtilir yada Angles seceneği ile tarama acısı verilerek yön belirlenir.

Machining Tolerance işleme esnasında kullanacağınız tolerans değeridir. Offset on part değerinin 1/10 u kullanılabilir. Eğer parça sıfır işlenecekse bu değer 0.01 olarak girilmelidir.

Reverse Tool Path takım yolu yönünü değiştirmek için kullanılan seçenek. Seçeneği aktif hale getirdikten sonra reply butonuna basmanız yeterli olacaktır.

Max Discretization küre takım kullanımında aktif olan bir seçenek. Bazı yüzeylerde özellikler düze yakın bölgelerde girilen step değeri doğrultusunda ekstra noktalar oluşturarak çıkan kodlarda daha fazla koordinat olmasını sağlar.





Tool path style:	Zig-zag	•
	Zig-zag	
	One-way next One-way same	

Plunge mode:	No check	?
	No check	
	No plunge	
	Same height	

Tool Path Style bölümünden takım yolu stratejisi belirlenir.

One-way seçeneklerinden birini seçtiğiniz durumda alt tarafta Plunge Mode seçeneği aktif hale gelir. Burada üç adet alternetif söz konusudur.



No Check seçeneği seçildiğinde takım yolu üzerindeki çıkıntılar ile beraber girintiler de işlenir.



No Plunge seçeneği seçildiğinde takım yolu üzerindeki sadece çıkıntılar işlenir girinti ile karşılaşıldığında takım yolu biter ve bir sonraki yan adıma geçilir.



Same Height seçeneği seçildiğinde takım yolu üzerindeki çıkıntılar işlenir girinti ile karşılaşıldığında aynı yükseklikte kalacak şekilde düz devam eder. Yüksekliğin azaldığı durumlarda takım aşağı inmez düz devam ederek yolu bitirir ve bir sonraki yan adıma geçer.







Constant				
Constant Via scalon beight				
Machining Radial Axial Zor	ne Island			
Stepover: Via scallo	op height 📃 🕻			
Maxi. distance between pass:	3.3mm 📑 🐉			
Min. distance between pass:	1mm 📑 🔭			
Scallop height:	0.25mm 📑 🥍			
Stepover side:	Left 💽 🥐			

Number of levels and Maximum cut depth 💌 Number of levels and Maximum cut depth Number of levels and total depth Maximum cut depth and total depth Zone Island Radial Axial Machining Multi-pass: ? Number of levels and Maximum cut depth 🔻 Number of levels: -1 Maximum cut depth: 1mm Total depth: H 5mm

Radial bölümünde yanal adımları belirlenir. Stepover olarak iki alternatif bulunur.

Constant (sabit adım) girilen Max değer kadar sabit yanal adımlar atar, Via Scallop Height (değişken adım) iki adım arasında kalan yüzey pürüzlülüğüne dikkat ederek max ile min değer arasında değişken adım atar.

Scallop height değeri pürüzlülük değeridir.

Stepover Side takım yollarının sağdan sola yada soldan sağa doğru oluşmasını sağlar.

Axial bölümünde yapılacak tarama işlemi Z de kademeli olarak gerçekleştirilebilir.

Number of levels (adım sayısı), Maximum cut depth (kesme derinliği), Total depth (toplam derinlik) olmak üzere üç değişken mevcuttur.

Multi-pass bölümünde bu üç değişkenin ikili kombinasyonları bulunur. Seçime göre aktif olan değişkenler girilerek tarama işlemi Z de kademeli olarak gerçekleştirilir.











CATIA

Zone bölümünden parçanın tarama bölgeleri belirlenir. Dört seçenek mevcuttur.

All parça üzerindeki tüm bölgeleri işler

Frontal walls ön duvarları işler

Lateral walls yan duvarları işler

Horizontal zones yatay bölgeleri işler.

Açı değerleri işlenecek duvarların yada yatay bölgelerin açı değerleridir. Girilen açıya kadar olan bölgeler işlenir.

Island bölümünden, Island skip seçeneği aktif hale getirilerek parçanın üzerinde bir boşluk varsa bu bölgeyi dolu kabul ederek geçmesi sağlanır.



Island skip seçeneği aktif edildiğinde Direct seçeneği aktif hale getirilir ve Feedrate length bölümüne mevcut olan boşluğun en geniş yerinin değerinden daha büyük bir değer girilir. Böylece aradaki boşluk sanki yokmuş gibi takım yolları çıkar ve gereksiz kalkışlar engellenir.







Sweeping operasyonunda ve diğer operasyonlarda (Z level, Profile Contouring hariç) karşımıza çıkacak olan macro penceresi yanda görüldüğü gibidir. Bu operasyonlarda aşağıdaki macroları tanımlayabilirsiniz.

Aproach Retract Linking Retract Linking Aproach Clearance Between passes Between passes Link



Clearance hareketleri bölgesel geçişlerde G0 hareketlerini belirler.

Between Passes hareketleri bir birini takip eden takım yolu içinde bir adım ile ondan sonraki adım arasındaki geçiş şeklini belirler. Between Passes Link bu hareketi diğerine nasıl bağlayacağını belirler. Bu iki hareket şekli sadece sweeping operasyonunda mevcuttur. Diğer operasyonlarda bu macro şekli bulunmamaktadır.







Mode:	Back	-
	Along tool axis	
	Along a vector	
	Normal	
	Tangent to movement	
	None	
	Back	
	Circular	
	Box	
	Prolonged movement	
	High speed milling	
	Build by user	

# Along Tool Axis

Mode bölümünde herbir macro için tanımyabileceğiniz hareket şekilleri vardır. Bunun için hangi macroya hareket tanımlamak istiyorsanız (örnek Aproach) onu listeden seçin daha sonra Mode bölümünden o makroya tanımlamak istediğiniz hareket şeklini seçin. Yandaki hareket şekilleri Aproach, Recract ve Between passes için geçerlidir. Linking Aproach ve Linking Recract hareketlerinde ilave olarak Defined by Aproach/Recract hareketi gelir. Bu Aproach ce Recract'ta tanımladığınız hareketlerin Linking hareketlerinde kullanılmasını sağlar. Bu hareket şekillerini ayrıntılı olarak inceleyelim.



Takım ekseni doğrultusundaki hareket şeklidir. Çizgiyi çift tıkladığınızda açılan pencereden girilen Distance değeri hareketin uzunluğunu belirler.

## Along a Vector



Line / Axis Definition	? ×
Manual	-
Coordinates	
○ Angles	
X: 🖸 📑	-
Y: 0	2
Z: 1	
Reverse Direction	
🥿 🦲 ок 🛛 🧯	Cancel

Tanımlanan vektör doğrultusundaki hareket şeklidir. Yeşil çizgiyi çift tıkladığınızda açılan pencereden tanımlanan vektör dorultusundaki hareketle ve aproach ilerlemesi ile giriş yada retract ilerlemesi ile çıkış yapar.





#### Normal





Tangent to Movement





Takım işlenecek olan yüzeye normal olacak şekilde harekete başlar. Çizgiyi çift tıkladığınızda açılan pencereden girilen Distance değeri hareketin uzunluğunu belirler.

Yaklaşma (yada uzaklaşma) hareketi takım yoluna teğet olacak şekildedir. Çizginin çift tıklanması ile açılan pencereden Distance ile hareketin uzunluğu belirlenir, Vertical Angle ile harekete bir rampa açısı verilebilir, Horizontal Angle ile teğetlik açısı değiştirilebilir.

#### None



Bu seçenek ile herhangi bir hareket tanımlanmamış olur.





#### Back



7		
Back motion	3mm	 ?

Circular

CATIA





Takım yaklaşırken (yada uzaklaşırken) bir yay yapacak şekilde hareket eder. Angular Sector yayın uzunluğunu (45deg=çeyrek daire), Angular Orientation yatayla yapacağı rampa açısını, Radius yayın yarı çapını belirler.

Yaklaşma (yada uzaklaşma) hareketi takım yolunun gerisinden olacak sekildedir. Bir okun ucu seklinde bir

hareket yapılır. Çizgi çift tıklandığında açılan pencereden

hareketin uzunluk değerleri girilir.



Takımın tanımlanan bir kutunun köşesinden yaklaşmasını (uzaklaşmasını) sağlar. Çizgi çift tıklandığında açılan pencereden kutuyu oluşturan köşe uzunlukları girilir. Side of normal axis kutunun sağda mı, saolda mı olacağını belirler, Linking mode kutunun köşesinden doğrusal bir hareket mi, dairesel bir hareket mi yapılacağını belirler.





## Prolonged Movement



#### High Speed Milling



## • Build By User





Bu seçenek kesme hareketini şekilde görülen değerde ve açıda uzatarak yaklaşmayı (yada uzaklaşmayı) bu hareketin öncesinde (yada sonrasında) yapar. Sarı çizgi çift tıklandığında açılan pencereden Distance ile bu uzama hareketinin değeri, Vertical Angle ile rampa açısı, Horizontal Angle ile teğetlik açısı değiştirilir.

High Speed Milling motion Radius: 5mm 2 Discretization angle: 20deg 2

High speed özelliğe sahip tezgahlarda kullanılan hareket şeklidir. Keskin giriş ve çıkışlar yerine radius hareketi yapar. Discretization Angle yataylık açısıdır. Açının küçük değerlerinde takım yolları daha düzgün , daha akıcı olur.

Build by user seçeneği ile yukarıda anlatılan tüm hareket şekillerini ekstra hareketler ekleyerek kullanabilirsiniz. Alt taraftaki ikonlar yardımıyla istediğiniz hareket şeklini yada şekillerini ekleyebilir ve değerleri değiştirerek tamamen farklı hareketler oluşturabilirsiniz.





Clearance hareketleri bölgesel geçişlerdeki rapid hareketlerin şeklini belirler.

# • Optimized



Eğer iki bölge arasında herhangi bir engel yoksa Optimized seçeneği seçildiyse takım güvenlik düzlemine kadar kalkmadan yolu üzerindeki yüzeyin en üst noktasından girilen Distance değeri kadar yukarıdan geçer. Eğer arada işlenen yüzeyden daha yüksek bir bölge varsa diğer seçenekler seçilmelidir.

Along Tool Axis



Takım bölgesel geçişlerde takım ekseni doğrultusunda güvenlik düzlemine kadar kalkar. Part operation penceresi doldurulurken Safety Plane seçildiyse o düzlemi kullanır aksi takdirde seçim bölümündeki plane tıklanarak geçiş için kullanılacak düzlem seçilmelidir.

# Perpendicular to Safety Plane



Takım bölgesel geçişlerde güvenlik düzlemine dik olacak şekilde güvenlik düzlemine kadar kalkar. Part operation penceresi doldurulurken Safety Plane seçildiyse o düzlemi kullanır aksi takdirde seçim bölümündeki plane tıklanarak geçiş için kullanılacak düzlem seçilmelidir.

d 関

BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN SONRA REPLAY BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.



# PENCIL



encil.1		
Name: Pencil.	.1	
Comment: No De	scription	
	🗟   💒   💒   👫	
Offset Group:	None	
Feature:	New Feature	
Click to select a	part body element additional selection methods	
Offset on par	rt ; 0mm	
Offset on che	eck : 0mm Safety plane	
	Limiting Contour	
	A Kop	
	VA -	
	Check	
	Part	
	Bottom	
🧧 Part autoLimit	:	
Limit Definition		
Side to machine:	Inside	
Stop position:	On	
Stop mode:	Tool end	
Offset:		_
	Jomm	
a «1		
<b>6</b>	inez/	
	OK Preview	
1000	S.W. Station	-

Pencil operasyonu işlenecek parça üzerindeki tüm köşeleri ve iç bükey radius'leri dolaşan bir işleme şeklidir. Genellikle son finiş işlemlerinden önce köşeleri rahatlamak amacıyla yada finişlerden sonra radius'leri tamamlamak amacıyla kullanılır.

Geometri penceresi standart olarak karşımıza çıkan penceredir. Sweeping'e göre start ve end plane'ler bulunmamaktadır. Bundan sonraki işleme şekillerinden Zlevel, Contour Driven, Spriral Milling operasyonlarında bu pencere karşımıza çıkacak.

Takım seçimi ve devir ilerleme pencereleri standart olduğundan bu işleme şeklinde bu iki pencere üzerinde bir daha durulmayacaktır.

Macro penceresi sweeping operasyonunun macro penceresi ile aynıdır. Sweeping operasyonunda anlatılan tüm macro seçenekleri (Between passes ve Between passes link hariç) ve hareket tipleri bu operasyon içinde geçerlidir. Dolayısıyla bu operasyonda macro penceresi üzerinde de durulmayacaktır.





ī	Pencil.1		?×
	Name: Pencil.1		
	Comment: No Description		
		a   🎿   👫	
	Move the cursor over a sensi	tive area.	
			<b>F</b>
		MIL /	<b>2</b>
		REAL	
		Vezz	
→			
			7
	Machining Axial		<u></u>
	Machining tolerance:	0.1mm	A 2
	- Axial Strategy	1	
	Axial direction:	Down	• ?
	Minimum change length:	Smm	₹ ?
	Radial Strategy		
	Cutting mode:	Climb	• ?-
	Minimum change length:	5mm	₹ ?/
			100000000000000000000000000000000000000
	Smax 🕥		P 🚺
		OK Preview	Cancel
1			

Strateji bölümü takım yolu stratejisinin belirlendiği bölümdür.

Axial Direction duvarlarda takımın nasıl bir yol izleyeceğini belirler. Down, Up ve Either olmak üzere üç seçenek bulunur. Down'da takım duvardan sadece aşağı inecek şekilde, Up'da sadece yukarı çıkacak şekilde, Either'da ise her iki tipide kullanacak şekilde hareket eder.



Cutting Mode kesme şeklini belirler. Climb, Conventional ve Either seçenekleri vardır. Either'da her iki kesme şeklide kullanılır.



Axial ve Radial Strategy de bulunan Minimum Change Length kademe farklarında yada arada bir boşluk olması durumunda takımın herhangi bir kalkış yapmadan hareketine devam etmesini sağlar. Kademe farkı yada boşluk girilen değerden küçükse takım hareketine kalkmadan devam eder.






Number of levels and Maximum cut depth 💌						
	Number of levels and Maximum cut depth					
	Maximum cut depth and total depth					
	<b>+</b>					
Machining Axial						
Multi-pass:	Number of levels and Maximum cut depth	?				
Number of levels:	1	?				
Maximum cut depth:	1mm 🚍	?				
Total depth:	5mm 🚍	?				
Sequencing:	By Zone	?				

Axial bölümünde yapılacak köşe dolaşma (pencil) işlemi Z de kademeli olarak gerçekleştirilebilir.

Number of levels (adım sayısı), Maximum cut depth (kesme derinliği), Total depth (toplam derinlik) olmak üzere üç değişken mevcuttur.

Multi-pass bölümünde bu üç değişkenin ikili kombinasyonları bulunur. Seçime göre aktif olan değişkenler girilerek tarama işlemi Z de kademeli olarak gerçekleştirilir.



Sequencing bölümünde işleme alanı önceliğini berlirler. By Zone ve By Level olmak üzere iki seçenek mevcuttur. By Zone seçeneği ile parça üzerinde çeşitli bölgeler varsa sırasıyla bir bölge bitirilince diğerine geçilir, By Level seçeneğinde ise her bölgeden ilk adımlar alınır daha sonra ikinci adıma geçilir ve her bölgeden ikinci adım alınır.



BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN, TAKIM SEÇİLDİKTEN, DEVİR İLERLEME GİRİLDİKTEN ve MAKROLAR TANIMLANDIKTAN SONRA <mark>REPLAY</mark> BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.



# Z LEVEL



Comment: No De	escription	
	🗞 🛛 🚓 🖌 続	
Offset Group:	None	
Feature:	New Feature	_
Click to select a or right click for	part body element additional selection methods	
Offset on part	rt : 0mm eck : 0mm Safety plan	
Start poin	t(s)	
	Limiting Contour	
	Inposed	
	(YA -	
X	Check	
~	Part	
	- P	
	Ø	
Part autoLimi		
Part autoLimi		
Part autoLimi Limit Definition Side to machine:	t	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position:	t Inside On	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position: Stop mode:	Inside On Tool end	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position: Stop mode: Offset:	t Inside On Tool end Omm	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position: Stop mode: Offset:	Inside On Tool end	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position: Stop mode: Offset:	Inside On Tool end Omm	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position: Stop mode: Offset:	Inside On Tool end Dmm	
Part autoLimi Limit Definition Side to machine: Stop position: Stop mode: Offset:	t Inside On Tool end Dmm	

Z Level operasyonu işlenecek parça üzerindeki tüm dik ve açılı bölgeleri (duvarları) dolaşan bir işleme şeklidir. Parça üzerindeki dik ve açılı duvarlar için hem yarı kaba, hem de finiş işlemi olarak kullanılabilir. Duvarlar için en iyi sonucu veren işleme şeklidir.

Geometri penceresi standart olarak karşımıza çıkan penceredir. Sweeping'e göre start ve end plane'ler bulunmamaktadır.

Takım seçimi ve devir ilerleme pencereleri standart olduğundan bu işleme şeklinde bu iki pencere üzerinde bir daha durulmayacaktır.

Macro penceresi sweeping operasyonunun macro penceresi ile aynıdır. Sweeping operasyonunda anlatılan tüm macro seçenekleri (Between passes link hariç) bu operasyon içinde geçerlidir. Macro'lara tanımlanacak hareket tiplerinde sweeping 'deki tüm hareketler yoktur ancak Ramping ve Circular or Ramping isimli iki farklı hareket şekli mevcuttur. Dolayısıyla bu operasyonda sadece bu iki yeni hareket şekli üzerinde durulacaktır.





ZLevel.1 ? X	By plane Pockets only Outer part Outer part and p	Machining Mode bölümünde yandaki dört seçenek bulunur.
Move the cursor over a sensitive area.		By Plane seçeneğinde parçanın tamamı düzlem düzlem işlenir. Yani parçanın her yerinden ilk paso alınır daha sonra ikinci pasoya geçilir.
		Pocket Only seçeneğinde parçanın üzerindeki sadece cep şeklinde olan girinti bölgeler işlenir.
Machining       Axial       Zone         Machining tolerance:       0.1mm       ?         Cutting mode:       Climb       ?         Machining mode:       Outer part and pockets       ?         Pass overlap:       0mm       ?		Outer Part seçeneğinde parçanın üzerindeki sadece çıkıntılar işlenir.
		Outer Part and Pocket seçeneğinde parçanın tamamı bölge bölge işlenir. Yani parçanın bir bölgesi tamamen bitirildikten sonra diğer bölgeye geçilir.
Cancel		Pass Overlap seçeneği ile takım başlangıç noktasından girilin değer kadar ileriden çıkış yapar. Böylece talaşa giriş noktasında iz kalması önlenir.







Machining Axial Zone		
Stepover: Consta	ant 💌	1
Max. distance between pass:	3.3mm 🔮 ?	y
Min. distance between pass:	imm 🚍 ?	
Scallop height:	0.25mm 🔿 ?	~

Axial bölümünde adımlar belirlenir. Stepover olarak iki alternatif bulunur.

Constant (sabit adım) girilen Max değer kadar sabit adımlar atar

Via Scallop Height (değişken adım) iki adım arasında kalan yüzey pürüzlülüğüne dikkat ederek max ile min değer arasında değişken adım atar.

Scallop height değeri pürüzlülük değeridir.

Machining Axial Zone		
Max. horizontal slope:	Odeg	?_

Zone bölümünden işlenecek duvarların açısı belirlenir.

90 dereceden başlayarak Max. Horizontal Slope bölümünden girilen açı değerine kadar olan tüm bölgeler işlenir. Açı değeri olarak 0 girilirse tüm açılı duvarlar işlenir. Z level düzlem bölgelerde işlem yapmaz.







Makro penceresinde diğer hareket şekillerinden farklı olarak aşağıdaki iki hareket mevcuttur.

### Ramping



Circular or Ramping

Takım işlenecek olan yüzeye girişini(yada cıkışını) girilen Ramping Angle(rampa açısı) ile yapar. Sarı çizgiyi çift tıkladığınızda açılan pencereden girilen Ramping Angle değeri hareketin açısını belirler.



Bu hareket şeklinde takım işlenecek olan yüzeye girişini (yada çıkışını) Circular (sayfa 29) yada Ramping ile yapar. Hangisi bölge için uygunsa o uygulanır. Eğer bölge her ikisinin de uygulanmasına müsait ise iki hareket aynı anda uygulanır. Sarı cizgileri tıkladığınızda hareketlerin detaylarını girebilirsiniz.



BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN, TAKIM SECİLDİKTEN, DEVİR **ILERLEME GIRILDIKTEN ve MAKROLAR TANIMLANDIKTAN SONRA REPLAY** BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.





### CONTOUR-DRIVEN



ntour-driven.1	
Description	
IQ   I 🚓   I 🖧   I 🛠	
None	
New Feature	
sor over a sensitive area.	
part : 0mm	
heck : 0mm Safety pla	ane
	•
Limiting Contour	
Тор	
NAT-	
Check	2
Pan	ļ
nit	
nit on	
nit on re: Inside	
nit Inside	
nit on Inside On	20411122344
nit on Inside On Tool end	
	tour-driven.1 Description None New Feature Sor over a sensitive area. Mart : Omm Heck : Omm Limiting Contour Check Part Check Data to the feature Check Check Data to the feature Check Data to the feature Check Data to the feature Check Data to the feature Check Data to the feature Check Data to the feature Data to the feature Check Data to the feature Datat

Contour-Driven parçanın yüzey formuna dikkat ederek parça üzerindeki iki kontur arasını işleyen veya bir kontur'a paralel yada dik taramalar yapan bir işleme şeklidir. Contour-driven genellikle bölgesel işlemelerde finiş program olarak kullanılır.

Geometri penceresi standart olarak karşımıza çıkan penceredir. Sweeping'e göre start ve end plane'ler bulunmamaktadır.

Takım seçimi ve devir ilerleme pencereleri standart olduğundan bu işleme şeklinde bu iki pencere üzerinde bir daha durulmayacaktır.

Macro penceresi sweeping operasyonunun macro penceresi ile aynıdır. Sweeping operasyonunda anlatılan tüm macro seçenekleri (Between passes ve Between passes link dahil ve hareket tipleri bu operasyon içinde geçerlidir. Dolayısıyla bu operasyonda macro penceresi üzerinde de durulmayacaktır.





omment:	No Description	_
	🚳   🙈   🙈   🕬	1
-Guiding	strategy	
Between Bet	een contours O Parallel contour O Spine contour	
Move	e the cursor over a sensitive area.	
	Guide 1 Guide 2	
- • 4 oper	n contours 0 4 points on a closed contour	
- 4 oper Machin	n contours O 4 points on a closed contour	
- 4 oper Machin Tool pati	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island	
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machin</li> <li>Tool pati</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag	-
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machin</li> <li>Tool patl</li> <li>Machinin</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ng tolerance: 0.03mm	•] ?~
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machini</li> <li>Tool patl</li> <li>Machinini</li> <li>Reve</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ig tolerance: 0.03mm	•
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machini</li> <li>Tool pati</li> <li>Machinini</li> <li>Rever</li> <li>Max</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ing tolerance: 0.03mm erse tool path ?- Discretization ?-	•
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machinin</li> <li>Tool patl</li> <li>Machinin</li> <li>Reve</li> <li>Max</li> <li>Step:</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ig tolerance: 0.03mm erse tool path ?- Discretization ?- Smm 2 ?	₹ ?~
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machinin</li> <li>Tool pati</li> <li>Machinin</li> <li>Reve</li> <li>Max</li> <li>Step:</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ing tolerance: 0.03mm erse tool path ?- Discretization ?- Smm ? ?	<b>.</b> ?∞
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machini</li> <li>Tool pati</li> <li>Machinini</li> <li>Reve</li> <li>Max</li> <li>Step:</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ing tolerance: 0.03mm erse tool path ?. Discretization ?. Smm 2 ?	₹ 3
4 oper     Machin     Tool pati Machinin     Reve Max Step:	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: zig-zag ig tolerance: 0.03mm S erse tool path ?- Discretization ?- Smm ? ?	• ?~
<ul> <li>4 oper</li> <li>Machinin</li> <li>Revee</li> <li>Max</li> <li>Step:</li> </ul>	n contours O 4 points on a closed contour ing Radial Axial Strategy Island h style: Zig-zag ing tolerance: 0.03mm erse tool path ? Discretization ? Smm ? ? Smm ? ?	2

Contour-Driven'ın strateji penceresinde Between Contours: seçilen iki kontur arasında veya kapalı bir kontur'un içini işleyen, Paralel Contour: seçilen bir kontur'a paralel takım yolları oluşturan ve Spine Contour: seçilen bir kontur'a dik takım yolları atan üç seçenek mevcuttur.

Between Contours altında iki seçenek vardır bunlar sırasıyla

4 open contours: iki adet açık kontur seçilir ve bu iki kontur arası işlenir,

4 points on a closed contour: bir adet kapalı kontur seçilir ve seçilen bu kapalı kontur'un içi işlenir.





ا الن ا



Via Scallop

Machining Radial Axial Strategy Island		
Tool path style: Zig-zag	Machining Radial Axial Zone Island	
Machining tolerance: 0.03mm	Multi-pass: Number of levels and Maximum cut depth 💌 😚	
	Number of levels: 1 Machining Radial Axial Zone Island	
Reverse tool path 3	Maximum cut depth:	
Max Discretization ?	Total depth:	
Step: 5mm 🚔 ?	Feedrate length: 50mm	<b>?</b>
		ADDEDING TALE

Contour-Driven'ın strateji penceresindeki Machining, Axial ve Island bölümleri sweeping'deki aynı özelliklere sahiptir (syf 24-25).

Contour-Driven'ın strateji penceresindeki Radial bölüm yanal adımların belilendiği bölümdür ve Constanat,

Height,

#### Constant on Part,

#### Maximum on Part

olmak üzere dört seçenek mevcuttur. Her bir

seçenek altında takım yolu stratejisini ve tipini etkileyen değişik faktörler mevcuttur.

Machining F	Radial A	xial Strategy	Island	
Stepover:		Constant		•
Max. distance be	etween pase	5: 1mm	<b>3</b>	
Scallop height:		0.25mm	<b>.</b> €	

Constant'da takım yolları sabit adımlar atar. Parçaya üstten bakıldığında Max distance between passes bölümünde girilen değer kadar sabit adımlarla hareket eder. Scallop değeri burada işlemeden sonra kesilmemiş olarak kalabilecek max bırakılabilir yüksekliği belirtir.







Machining Radial Axi	al Strategy Island	1
Stepover:	Via scallop height	
Max. distance between pass:	1mm 🛃	<b>?</b> ~
Min. distance between pass:	0.5mm	?∞
Scallop height:	0.25mm	<b>?</b> /

Via Scallop Height'te takım yolları değişken adımlar atar. Girilen Scallop değerine bağlı olarak Max ve Min değerler arasında değişen değişken adımlar atılır. Scallop değeri iki adım arasında kalan yüzey pürüzlülük değeridir.

Machining	Radial	Axial	Strategy	Island	1		
Stepover:		Co	onstant on pa	art			•
Distance:				1mm		-	?-
Sweeping str	ategy:	From gu	iide to zone (	enter (spi	ral)	•	3
Reference:			Tool e	nd		•	?
Position:				On		•	?
Offset:			Γ	Omm		-	?
							+
		From	m guide 1 to	guide 2			
From guide 2 to guide 1 From guide to zone center							
		Fro	m zone cente	er to guide			

From guide to zone center (spiral) From zone center to guide (spiral) Constant on Part'da takım parçanın yüzey formu üzerinde sabit adım atar. Girilen adım değerleri yüzey formu üzerindeki adım değerleridir. Parçaya üstten bakıldığında adımlardaki fark görülebilir. Bu bölümde çeşitli seçenekler mevcuttur.

Distance birbirini izleyen iki paso arasındaki sabit adım yani paso değeridir.

Sweeping strateji iki kontur arasındaki takım yollarının hareket şeklini belirler. Şekilde görüldüğü üzere 6 seçenek bulunur.







Guide 1
1
2
3
4
5
0
Guide 2

### From guide 1 to guide 2 seçeneğinde takım 1. konturdan 2. kontura doğru hareket eder.

Guide I
6
-
4
3
2
1
Guide 2

\_ . . .

#### From guide 2 to guide 1

seçeneğinde takım 2. konturdan 1. kontura doğru hareket eder.

Guide 1
1
3
6
5
Ă
-
Guide 2

From guide to zone center seçeneğinde takım önce 1. konturdan merkeze gider daha sonra 2. konturdan yine merkeze doğru hareket eder.

Guide 1
2
5
2
1
Å
6
Guide 2

#### From zone center to guide

seçeneğinde takım önce merkezden 1. kontura gider daha sonra yine merkezden 2. konturdan doğru hareket eder.



#### From guide to zone center spiral

seçeneğinde takım 1. konturdan başlayarak bir ilk konturdan sonra ikinci konturdan talaş alarak merkeze doğru spiral biçimde hareket eder.

Guide 1
6
2
3
1
2
Ā
4
6
Guide 2

#### From zone center to guide spiral

seçeneğinde takım merkezden başlayarak bir ilk konturdan sonra ikinci konturdan talaş alarak konturlara doğru spiral biçimde hareket eder.









Reference seçeneğinin altında takımın bitiş noktasını belirleyen Contact Point ve Tool End olmak üzere iki seçenek vardır.

Contact Point seçeneğinde takımın kontura teğet olduğu noktada takım yolları biter. Bu özellik ile özellikle finiş işlemelerde konturlar tam olarak tamamlanır.



Tool End seçeneğinde takımın merkezinin izdüşümünün kontura denk olduğu noktada (Position seçeneği On konumunda ise), takımın kontura içerden teğet olduğu noktada (Position seçeneği Inside konumunda ise), takımın kontura dışarıdan teğet olduğu noktada (Position seçeneği Outside konumunda ise), kalacak şekilde takım yolları biter. Tool End seçeneğini seçtiğinizde Position ve Offset seçenekleri aktif hale gelir.



Position seçeneğinde Inside, Outside ve On olmak üzere üç seçenek vardır. Bu bölüm takımın konturun içinde, dışında yada tam üzerinde durmasını sağlar.



Offset değeri konturda olan mesafedir. Pozitif yada negatif değer verilebilir. Pozitif değerlerde konturun içinden, negatif değerlerde konturun dışından başlar.







Machining Radial	Axial Strategy Island	
Stepover:	Maximum on part	
Distance:	1mm	<b>3</b>
Sweeping strategy:	From guide to zone center (spiral)	• ?-
Reference:	Tool end	• ?-
Position:	On	• ?-
Offset:	Omm	<b>3</b>

Maximum on part seçeneğinde takım her iki takım yolu arasında atabileceği max adımda ilerler. Bu seçenekteki tüm parametreler Constant on part'taki seçeneklerle birebir aynıdır.

Machining Radial Axial Strategy	Island
Pencil rework:	Without 💽 🔧
	Without With

Strategy bölümündeki Pencil Rework seçeneği contour-driven işleminden sonra seçilen bölge eğer pencil işlemi için uygunsa orada otomatik olarak pencil işlemi yapmayı sağlar. Without işlemi yaptırmaz, With yaptırır.









CATIA

Parallel Contour seçeneğinde seçilen bir kontura paralel olarak yüzey formu üzerinde takım yolları oluşur takım yolları oluşur. Seçeneği aktif hale getirdiğinizde kontur seçimi penceresi tek bir konturun seçileceği hale gelir. Ve seçilen kontura paralel olarak yüzey taranır.

Machining, Axial ve Island seçenekleri altındaki parametreler betwwen conturs'la aynıdır.

Radial bölüm altındaki stepover seçeneğinde üç alternatif vardır.

Constant : Sabit adımlarla parça taranır. Parçaya üstten baktığınızda takım yollarındaki tüm adımlar arasında max distance between passes da girilen değer kadar sabit aralıklar bulunur.

Via Scallop Height : Yüzey pürüzlülüğüne göre değişken adımlarlar tarama yapılır. Scallop değeri iki takım yolu arasında kalan pürüzlülük değeridir.

Constant on Part : Parçanın yüzey formu üzerinde sabit adımlar atılır. Adımlar arasındaki mesafe yüzey formuna göre atıldığından eğimin arttığı bölgelerde takım yolları birbirine yaklaşır.

Constant Via scallop height Constant on part





Machining Radial Axial Str	rategy Island
Pencil rework:	Without 💽 ?
Offset on contour:	Omm 📑 🔧
Maximum width to machine:	50mm 🛃 ?
Stepover side:	Left 🔽 🥍
Direction:	From contour
Initial tool position:	On 💌 🚱

Parallel Contour 'un takım yolu şekli strategy bölümünde belirlenir.

Pencil Rework seçeneği contour-driven işleminden sonra seçilen bölge eğer pencil işlemi için uygunsa orada otomatik olarak pencil işlemi yapmayı sağlar. Without işlemi yaptırmaz, With yaptırır.

Offset on Contour seçeneği konturdan bırakılacak offset değerini belirler. Girilen değer kadar konturdan uzaktan işlem başlar.



Maximum width to machine seçeneği tarama bölgesinin uzunluğunu belirler. Konturdan itibaren girilen değer kadar mesafe paralel adımlarla taranır.

Stepover Side seçeneğinde left konturun sol, right konturun sağ tarafını işlemek için tanımlanır.

Direction yönü belirlemek için kullanılır. İki seçenek vardır,

From Contour : Konturdan başlayarak girilen max width to machine mesafesi kadar ilerlenir

To Contour : Girilen width to machine mesafesi kadar uzaktan başlanarak kontura doğru gelinir.



Initial tool position seçeneğinde On konturun üzerinden, To konturun bir adım ilerisinden, Past konturun bir adım gerisinden başlamayı sağlar.









CATIA

Spine Contour seçeneğinde seçilen bir kontura dik olarak yüzey formu üzerinde takım yolları oluşur takım yolları oluşur. Seçeneği aktif hale getirdiğinizde kontur seçimi penceresi tek bir konturun seçileceği hale gelir. Ve seçilen kontura dik olarak parçanın tüm yüzeyi taranır.

Machining, Axial ve Island seçenekleri altındaki parametreler betwwen conturs'la aynıdır. Strategy bölümü bu seçenekte aktif değildir.

Radial bölüm altındaki stepover seçeneğinde üç alternatif vardır.

Constant : Sabit adımlarla parça taranır. Parçaya üstten baktığınızda takım yollarındaki tüm adımlar arasında max distance between passes da girilen değer kadar sabit aralıklar bulunur.

Via Scallop Height : Yüzey pürüzlülüğüne göre değişken adımlarlar tarama yapılır. Scallop değeri iki takım yolu arasında kalan pürüzlülük değeridir.

Constant on Part : Parçanın yüzey formu üzerinde sabit adımlar atılır. Adımlar arasındaki mesafe yüzey formuna göre atıldığından eğimin arttığı bölgelerde takım yolları birbirine yaklaşır.



BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN, TAKIM SEÇİLDİKTEN, DEVİR İLERLEME GİRİLDİKTEN ve MAKROLAR TANIMLANDIKTAN SONRA REPLAY BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.



### SPIRAL MILLING



	1
Name: Spiral milling,1 Comment: No Description	
Offset Group: None	
Feature: New Feature	
Click to select a part body element or right click for additional selection methods	
Offset on part : 0mm	
Offset on check : 0mm Safety plane	
Тор	
Check	
D Part and dark	
Limit Definition	
Limit Definition Side to machine: Inside	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Stop mode:	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Stop mode: Tool end	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Stop mode: Tool end Offset: Omm	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Stop mode: Tool end Offset: Omm	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Stop mode: Tool end Offset: Omm	
Limit Definition Side to machine: Inside Stop position: On Stop mode: Tool end Offset: Omm	

Spiral Milling operasyonu işlenecek parça üzerindeki tüm düz ve açılı bölgeleri dolaşan bir işleme şeklidir. Düz bölgeler için en iyi sonucu veren işleme şeklidir. Genellikle Zlevel operasyonundan sonra Zlevel'in işlemediği düz bölgelerin işlenmesinde kullanılır.

Geometri penceresi standart olarak karşımıza çıkan penceredir. Sweeping'e göre start ve end plane'ler bulunmamaktadır.

Takım seçimi ve devir ilerleme pencereleri standart olduğundan bu işleme şeklinde bu iki pencere üzerinde bir daha durulmayacaktır.

Macro penceresi sweeping operasyonunun macro penceresi ile aynıdır. Sweeping operasyonunda anlatılan tüm macro seçenekleri (Between passes ve Between passes link hariç) ve hareket tipleri bu operasyon içinde geçerlidir. Dolayısıyla bu operasyonda macro penceresi üzerinde de durulmayacaktır.



-			
	-		
	111	Ы	
U	_		

S	piral milling.1	<u>? ×</u>
r	Name: Spiral milling.1	
	Iomment: No Description	1
	1 👬 1 🐜 1 🚓 1 1 🕰 1	
	Move the cursor over a sensitive area.	_   /
.₩ →		
	Horizontal zone selection:	? <u>"</u>
	Machining Radial Axial Zone H5M	and a second second
	Machining tolerance: 0.1mm	3
	Cutting mode:	?
	Offset on contour: Omm	?
	Helical movement: Outward	
	Reverse tool path	
	Stratz	P
	OK Preview	Cancel

Automatic Manual	
A	
	Contour
<u> </u>	

Horizontal Zone Selection bölümünde yandaki iki seçenek vardır.

Automatic seçeneğinde parça üzerindeki tüm bölgeleri otomatik olarak bulur ve tamamını işler.

Manual seçeneğinde kontur seçimi aktif hale gelir ve sadece sizin seçtiğiniz konturun içi işlenir.

Offset on Contour konturda bırakılacak olan takım ofsetidir.

Helical movement seçeneği helisel hareketlerin içeriden dışarıya (Outward) yada dışarıdan içeriye (Inward) doğru yapılmasını sağlar.



Reverse tool path seçeneği takım yolunun yönünü değiştirir. Takım yolu sağdan sola doğru gidiyorsa seçeneği aktif hale getirdiğinizde soldan sağa doğru olarak değişir.







ax, distance between pass;	3.3mm 🚔 ?
View Direction	
Along tool axis	O Other axis 🧧 Collision check

Number	of levels and Maximu	m cut depth 💌
Number Number	of levels and Maximu of levels and total de	m cut depth pth
Maximur	n cut depth and total	depth
		1
Machining Radial Axial	Zone HSM	
Multi-pass: Number of levels	and Maximum cut dept	h • ?/
Number of levels:	1	<b>₽</b> ?∕
Maximum cut depth:	1mm	<b>€</b> ?∕
Total depth:	5mm	₩?
Sequencing:	By Zone	• ?-



Radial bölüm yanal adımların belirlendiği bölümdür. Takım max distance between pass bölümünde girilen değer kadar yanal adım atar.

Axial bölümünde yapılacak köşe dolaşma (pencil) işlemi Z de kademeli olarak gerçekleştirilebilir.

Number of levels (adım sayısı), Maximum cut depth (kesme derinliği), Total depth (toplam derinlik) olmak üzere üç değişken mevcuttur.

Multi-pass bölümünde bu üç değişkenin ikili kombinasyonları bulunur. Seçime göre aktif olan değişkenler girilerek tarama işlemi Z de kademeli olarak gerçekleştirilir.

Sequencing bölümünde işleme alanı önceliğini berlirler. By Zone ve By Level olmak üzere iki seçenek mevcuttur. By Zone seçeneği ile parça üzerinde çeşitli bölgeler varsa sırasıyla bir bölge bitirilince diğerine geçilir, By Level seçeneğinde ise her bölgeden ilk adımlar alınır daha sonra ikinci adıma geçilir ve her bölgeden ikinci adım alınır.





Machining	Radial	Axial	Zone	ням	
Max. frontal s	slope:		5de	g	<b>₽</b> ?/
max, montai s	море.		5de	g	

Machining	Radial	Axial	Zone	HSM	
High speed	d milling é	?,			
Corner radius	:		1mr	n	₩ ?

Zone bölümünden işlenecek bölgelerin açısı belirlenir.

0 dereceden başlayarak Max. Horizontal Slope bölümünden girilen açı değerine kadar olan tüm bölgeler işlenir. Açı değeri olarak 0 girilirse sadece düzlem bölgeler işlenir.

Spiral milling eğer Z level operasyonundan sonra kullanılacaksa açı değeri olarak Z level operasyonunda girilen açı değerinden 2-3 derece daha büyük bir değer girilir. Böylece iki işlemin takım yolları birbiri içine girer ve arada kesişim bölgesinde işlenmemiş alan kalması engellenir.

HSM bölümü High Speed özelliği olan tezgahlar içindir. Takım yollarınızdaki köşe geçişleri radiuslu hale getirir ve tezgahın hareketleri daha seri yapması sağlanır.



BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN, TAKIM SEÇİLDİKTEN, DEVİR İLERLEME GİRİLDİKTEN ve MAKROLAR TANIMLANDIKTAN SONRA REPLAY BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.





### PROFILE CONTOURING





Profile Contouring operasyonunun geometri penceresi diğer operasyonların geometri pencerelerinden tamamen farklıdır. Bu operasyonda işlem yapabilmek için katı modele ihtiyacınız yoktur. Herhangi bir profil ve iki düzlem işlem yapabilmek için yeterlidir. Profile Contouring operasyonunda unutulmaması gereken en önemli nokta geometri penceresinden katı model seçimi yapılmadığı için bu operasyon işleme esnasında katı modeli tanımaz. Dolayısıyla takım yollarının parçaya giriş ve çıkışlarına dikkat etmek gereklidir.

Between Two Planes Between Two Curves Between Curve and Surfaces By Flank Contouring Profile Contouring 'in Mode bölümünde dört seçenek vardır.

Between Two Planes : İki düzlem arasında girilen profili işleyen işleme şeklidir.

Between Two Curves : İki adet eğrisel profil arasında işleme yapan seçenektir.

Between Curve ans Surface : Girilen bir eğri ile yüzey arasında işlem yapan seçenektir.

By Flank Contouring : Yan duvarları işlemek için kullanılan seçenektir.











- 1 : Üst düzlem seçimi
- 2 : Profil seçimi
- 3 : Alt düzlem seçimi

Profile Contouring operasyonunda işlenecek bölgenin seçimi için aktif ekrandan profil ve düzlem seçimi yapılır. Bunun için 1 nolu bölge tıklanır daha sonra ekrandan işleme başlanacak üst düzlem seçilir daha sonra 2 nolu bölge tıklanarak işlenecek olan profil seçilir ve son olarak 3 nolu bölge tıklanarak işlemin biteceği alt düzlem seçilir. Bu seçimler katı model üzerinden yapılabileceği gibi düzlemler ve herhangi bir sketch'den eğri seçimi ile de yapılabilir.



Top ve Bottom seçenekleri için Hard ve Soft olmak üzere iki alternatif vardır.

Bottom için Soft olma durumu altta herhangi bir yüzeyin olmadığı işleyeceğiniz profilin alt tarafının boş olduğu anlamına gelir, Hard olma seçeneği ise altta bir yüzeyiniz olması durumudur.

Top için Soft olma durumu üst yüzeyin düz olması, Hard olma durumu üst yüzeyin T kanal biçiminde bir şekli olması anlamına gelir.







Offset on Top üst yüzeyden bırakılacak ofset değeridir. Pozitif ve negatif değerler alabilir. Pozitif değerler için seçilen yüzeyin girilen değer kadar yukarısından işlem başlar, negatif değerler için seçilen yüzeyin girilen değer kadar aşağısından işlem başlar. Değer girmek için seçim penceresinden Offset on Bottom çift tıklanır ve açılan pencereden Distance değeri olarak girilir.

Offset on Bottom alt yüzeyden bırakılacak ofset değeridir. Pozitif ve negatif değerler alabilir. Pozitif değerler için seçilen yüzeyin girilen değer kadar yukarısında işlem biter, negatif değerler için seçilen yüzeyin girilen değer kadar aşağısında işlem biter. Değer girmek için seçim penceresinden Offset on Bottom çift tıklanır ve açılan pencereden Distance değeri olarak girilir.

Offset on Contour konturdan bırakılacak ofset değeridir. Pozitif ve negatif değerler alabilir. Pozitif değerler için seçilen konturun girilen değer kadar dışından dolaşılır, negatif değerler için seçilen konturun girilen değer kadar içinden dolaşılır. Değer girmek için seçim penceresinden Offset on Bottom çift tıklanır ve açılan pencereden Distance değeri olarak girilir.



Eğer işlenecek profil üzerinde bir bağlama eleman yada profil üzerinde işlenilmesi istenmeyen bir bölge varsa bu bölge Check eleman olarak seçilebilir. Bunun seçim penceresindeki bağlama elemanı şeklindeki bölge tıklanır ve ekrandan bu bölge seçilir.

Offset on Check seçilen elemandan girilen değer kadar uzaktan geçmeyi sağlar. Değer girmek için seçim penceresinden Offset on Bottom çift tıklanır ve açılan pencereden Distance değeri olarak girilir.









Between Two Curves seçeneğinde program iki eğri arasında işlem yapar. İki eğrinin profilleri birbirinden farklı ise takım yolları birinci eğrinin profilinden ikinci eğrinin profiline geçiş yapacak şekilde oluşur.

Geometri penceresindeki diğer değişkenler bir önceki bölümdeki değişkenlerdir.











Between Curve and Surface seçeneğinde program bir eğri ile yüzey arasında işlem yapar. Takım yolları eğrinin profilinden yüzeyin profiline geçiş yapacak şekilde oluşur.

Geometri penceresindeki diğer değişkenler bir önceki bölümdeki değişkenlerdir.











By Flank Contouring seçeneğinde program şekilden anlaşılacağı üzere yan duvar temizleme işlemi yapar. Seçim bölümünde sadece temizlenecek olan duvar belirlenir.

Geometri penceresindeki diğer değişkenler bir önceki bölümdeki değişkenlerdir.







Profile Contouring.1		<u>?</u> ×	Fix
Name: Profile Conto	puring.1		bu C
Comment: No Descriptio	n		
	🍇   🎎   🎼		
Move the cursor	over a sensitive area.		
			Ty olaca
			$\mathbf{x}$
Tool path style:	Zig	zag 🗾	
Machining Stepov	ver Finishing HSM		
Direction of cut:	Climb	?	
Machining tolerance:	0.1mm	?	$\sim$
Fixture accuracy:	0.1mm		
Type of contour:	Circular	?	
Close tool path	Tool position ON quide		
Percentage overlap:	50	?	~
Output type:	No		
Compensation :	1	-	
Compensation applicat	ion mode: Output point	?,	_
is si Swazi S	Ø	Þ 🔛	$\mathbf{x}$
	OK Preview	Cancel	

re Accuracy : Eğer parçayı bir fikstür üzerine bağlı ise ve tia'da tanımlanmışsa burada kullanılacak tolerans değeridir.

Type of contour:	Circular	1
	Circular	
	Angular	
	Optimized	
	Forced circular	

e of Contour : Dış profilleri gezerken köşe geçişlerin nasıl inı belirler.

> Circular : Köşe geçişleri takımın radius değeri kadar bir radius'la yapılır.



Angular : Köşe geçişleri takımın duvarlara teğet olacak şekilde çizgiyle yapılır.

Optimized : Köşe geçişleri çizgi ve tanjant geçiş sağlayacak bir radius'la yapılır.

Forced Circular : Köşe geçişleri line'lardan oluşan bir radius'la yapılır.



**101** 







Close tool path : Dış kontur dolaşmalarda takım yolunun tam kapalı yada açık olmasını sağlar. Seçeneği aktif hale getirdiğinizde takım yolunu kapatır.

0

Tool position on guide : Takım yollarının seçilen kontur üzerinde oluşmasını sağlar. Takım yolları seçilen profilden takım yarıçapı kadar uzakta oluşur. Seçeneği aktif hale getirdiğinizde takım yolları seçilen kontur üzerinde olacak şekilde oluşur.



Percentage overlap : Takım yollarının tam başladığı noktada değil biraz daha ileride bitmesini sağlar. Girilen değer takım çapının yüzde olarak değeridir. 50 değeri takım yarıçapına eşittir ve takım yolları başlangıç noktasının takım yarıçapı kadar ilerisinde biter.







Machining Stepover Fini	shing HSM	
Sequencing:	Radial first 💽 💡	
Radial Strategy (Dr)		
Distance between paths: 1mm	Number of paths: 1 🔿 ?	
Overhang for rework areas:	50	
Axial Strategy (Da)		
Mode: Nur	nber of levels 📃 🥍	-
Maximum depth of cut: 20mm	Number of levels: 1	
Automatic draft angle:	Odeg 🤶 💡	4
Breakthrough:	Omm 📑 🔧	





Sequencing : İşlemedeki sıralamayı belirler. Axial first ve Radial first olmak üzere iki seçenek vardır.

Axial first : Takım yollarında öncelikle axial hareket tamamlanır daha sonra yana adım atılarak tekrar axial hareket tamamlanır.

Radial first : Takım yollarında öncelikle yanal adımlar tamamlanır axial de bir adım inilerek tekrar yanal hareketler tamalanır.

Distance between paths : Yanal olarak atılacak adımlar arasındaki mesafe değeridir.

Number of paths : Yanal olarak atılacak adımlar sayısıdır.

Mode : Axial adımların hangi parametreye göre oluşacağını belirler. Number of levels girilen değer kadar adım sayısı ile bölge işlenir iki düzlem arasındaki yükseklik belli olduğundan kesme derinlikleri adım sayısına göre belirlenir, Max depth of cut girilen değer kadar kesme derinliği ile bölge işlenir iki düzlem arasındaki yükseklik belli olduğundan adım sayısı kesme derinliğine göre belirlenir ve Number of levels without top seçeneğinde üst düzlem devre dışı bırakılır ve hem adım sayısı hem de kesme derinliği değerleri girilir, bu iki değerin çarpımı kadar yukarıdan işlem başlar.seçenekleri bulunur.

Automatic draft angle : Yan duvarlarda girilen değer kadar açı bırakarak işleme yapılır.

Breakthrough : Sadece between two planes bölümünde bottom soft olduğunda kullanılır. Girilen değer kadar alt düzlemden daha aşağıya işlemin uzamasını sağlar.







Finishing bölümü operasyonda finiş paso bırakıp daha sonra bu pasoyu farklı bir ilerleme hızı ile almayı sağlar.

Machining Stepover Finishing HSM	
Mode: No finish pass	•
Side finish thickness: Omm	₩ ?
Side finish thickness on bottom: Omm	₩ ?
Bottom finish thickness: Omm	₩ ?
Bottom Finish path style: Zig zag	
Spring pass	



Mode bölümü finiş pasonun şeklini belirler.

Side finish last level : Yan duvarda son Z kademesinde işlem bittikten sonra finiş pasoyu alır.

Side finish each level : Yan duvarda her Z kademesinde işlem bittikten sonra finiş pasoyu alır.

Finish bottom only : Tabanda bırakılan finiş paso işlem sonunda alınır.

Side finish each level & bottom : Yan duvarda her Z kademesinde ve tabanda finiş pasoyu alır.

Side finish last level & bottom : Yan duvarda son Z kademesinde ve tabanda finiş pasoyu alır.

No finish pass : Finiş için paso bırakılmaz



Side finish thickness : Yan duvarda bırakılan finiş paso değeri.



Bottom finish thickness : Tabanda bırakılan finiş paso değeri.

Side finish thickness on bottom : Tabandaki finiş pasoda yan duvarda bırakılan paso değeri.

Bottom finish path style : Tabandaki finiş pasoyu ayrıca zig zag yada one way almak için kullanılır.

Spring pass : Finiş pasoları iki kere almak için kullanılır. Seçenek aktif halde iken bırakılan finiş pasolar için oluşan takım yollarında takım iki kere geçiş yapar.







Machining	Stepover	Finishing	HSM		
	?				
Corner radius:		Γ	1mm	 ÷	?
	on side finish j	path ?			
Corner radius:		Γ	1mm	÷	?

HSM bölümü High Speed özelliği olan tezgahlar içindir. Takım yollarınızdaki köşe geçişleri radiuslu hale getirir ve tezgahın hareketleri daha seri yapması sağlanır.



Cornering takım yollarındaki köşelerin radius'lu hale getirilmesini sağlar seçenek aktif hale getirilip radius değeri girilir.

Cornering on side finish pass yan duvarda bırakılan finiş paso için aynı işlevdir.

	Feedrate	tic compute from t	ooling Feeds and Si	peeds	
-	Approach:	300mm_mn	<b>A</b>		
<b>Å</b> →	Machining:	1000mm_mn	<b></b>		
	Retract:	1000mm_mn			
	Finishing:	0.1mm_mn			
	Unit:	Linear	•		

Devir ilerleme penceresinde standart ilerleme değerlerine ek olarak bırakılan finiş pasolarda kullanılacak olan Finishing ilerlemesi vardır. Burada girilen değer bırakılan finiş pasoların işlenmesinde kullanılır.









Profile Contouring operasyonunun macro penceresi diğer operasyonların build by user seçeneği ile aynıdır. Burada diğerlerinde olduğu gibi standart macrolar yoktur tamamen kullanıcıya bağlı olarak hareket tanımlanır.

Approach : İlk yaklaşma için kullanılır.

Retract : Son geri çekilme için kullanılır.

Return in level : Aynı Z kademesindeki yaklaşma ve geri çekilmeler için kullanılır.

Return between levels : Farklı Z kademelerindeki yaklaşma ve geri çekilmeler için kullanılır.

Linking : Birbirinden bağımsız iki kontur seçilmişse bu konturlar arasındaki geçişler için kullanılır.

Clearance : G0 hareketleri için kullanılır.

Return to finish pass : Finiş pasolara geçişler için kullanılır.

BÜTÜN BU TANIMLAMALAR YAPILDIKTAN, TAKIM SEÇİLDİKTEN, DEVİR İLERLEME GİRİLDİKTEN ve MAKROLAR TANIMLANDIKTAN SONRA REPLAY BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLU HESAPLAMASI YAPTIRILIR.



# SİMÜLASYON PENCERESİ





Herhangi bir operasyon sonunda replay tuşuna basılıp takım yolu hesaplatıldığında hesaplama sonunda simülasyon penceresi otomatik olarak açılır. Bu penceredeki fonksiyonlar kullanılarak takım yolu simülasyonları, video simülasyonları ve çeşitli talaş analizleri yapılabilir. Fotoğraf özelliği ile simülasyon yapmadan parçanın işlem sonunda alacağı halin fotoğrafı görülebilir.

Tool animation bölümündeki ikonlar simülayonu başlatmaya, durdurmaya, geri sarmaya yarar. Alt tarafta takımın o an için bulunduğu noktanın koordinatları, ilerleme hızı ve işleme zamanı gösterilir.

🖞 👝 💰 🔮 📬 👉 Replay mode ile takım yolu simülasyon şekli belirlenir.



Continuous : Play butonuna basıldığında takım yolları bitene kadar durmadan simülasyon yapılır.

Plane by plane : Play butonuna basıldığında Z kademesinin değiştiği noktaya kadar olan takım yolları gösterilir. Bir sonraki Z kademesi için tekrar play butonuna basılır.



Feedrate by feedrate : Play butonuna basıldığında ilerleme değerinin değiştiği noktaya kadar olan takım yolları gösterilir. Bir sonraki ilerleme değeri için tekrar play butonuna basılır.









### Tool visualization mode ile takımın simülasyondaki görünüm şekli belirlenir.



Simülasyonun sonunda takım yolunun bittiği noktada takım görünür şekilde kalır.



Simülasyon esnasında takımın geçtiği her noktada takım görünür biçimde kalır. 5 eksen programlarda takım ekseni değişimini görmek için kullanılır.



Color mode ile takım yollarının ilerleme değerlerine göre renkli görünmesi sağlanır.



Different color ile takım yolları ilerleme değerlerine göre aşağıdaki renklerde görülür.



----- Machining ----- Retract ----- Rapid



Tracut display mode TRACUT operasyonunun simülasyonda görünmesini yada görünmemesini sağlar.

TRACUT operasyonu simülasyon esnasında görünmez.





## 🖳 🔶 雛 🎬 Video mode : Video simülasyonunun nasıl yapılacağını belirler.

Full Video : En başından itibaren bütün programların video simülasyonunu yapar.



Mixed photo video : Önceki operasyonların fotoğrafını çeker kalınan yerden itibaren programın simülasyonunu yapar.

Save mode video simülasyonunun kaydedilmesini sağlar.

Video simülasyonunu Video from last saved result seçeneğinde kullanılmak üzere kaydeder.

Video simülasyonunu CGR uzantılı olarak farklı bir dosya halinde kaydeder.



Video options : Simülasyon esnasında eğer bir dalma varsa oradaki hareket şeklini belirler. Seçenek aktif hale getirilip kullanılır. Ignore problemleri göstermez, Stop herhangi bir dalma anında simülasyonu durdurur, Continue hatayı bildirir fakat simülasyona devam eder.

Touch is Collision seçeneği takımın kesme ağzından yukarısının temasını dalma olarak kabul edip o durumlarda uyarı verir.







Selection Point Information		? ×
Operation :	Pocketing.1	
Normal deviation	1: -0.1233	
Pick point :	-16.17, -39.98, 8.73	
Tool:	T1 End Mill D 10	

Photo mode : Parçanın işlemden sonraki halini simülasyon yapmadan fotoğrafını çekerek gösterir. Ekrana gelen görüntü üzerinde mouse'un sol tuşu ile tıkladığınız noktalardaki kalan talaş değeri ve tıkladığınız noktanın koordinatları yandaki şekilde açılan bir pencerede bilgi olarak gösterilir.

Analysis Analysis 🧧 Remaining Material 📮 Gouge 🔲 Tool Clash Tolerance Tolerance : 1.300000 Tool Clash Remaining Material Gouge 16.000000 -8.000000 -4.000000 -2.000000 -1.800000 -+ Tolerance Design Fault Gouge 1 • Туре Gouge FeatureName Pocketing, 1 Deviation -30,104858 **Area** 10124.345703 Apply Gancel

CATI

Analysis : Parçanın fotoğrafını çektiğinizde simülasyon penceresinde analiz ikonu aktif hale gelir. Analiz ile parçanın üzerinde işlemden sonra kalan talaş miktarı renk dağılımı olarak görülür.

İkonu tıkladıktan sonra açılan pencereden sağ taraftaki değerler ile görülmek istenen talaş aralıkları ayarlanır. Sol taraftaki renk skalası istenen renklerde ayarlanabilir. Bu ayarlamalar yapıldıktan sonra Apply butonuna basılır ve kalan talaşlar renk dağılımı olarak ekranda gösterilir. Pencereyi kapatmak için Cancel tıklanır.









Kopyalama operasyonları yapılan işlemlerin belirli bir düzene göre kopyalanması, taşınması ve aynalanması amacıyla kullanılan operasyonlardır. Simetrik parçaların imalatında büyük kolaylıklar sağlamaktadır. Bu amaçlarla kullanılabilecek çeşitli kopyalama operasyonları mevcuttur. Bunlar sırasıyla COPY Operator Instruction, TRACUT Operator Instruction ve Copy Transformation Instruction olmak üzere üç operasyondur.

### **COPY OPERATOR INSTRUCTION**



Copy Operator ikonu tıkladıktan sonra ağaç üzerinde kopyalayacağınız işlemlerin en sonundaki operasyon tıklanır. Açılan pencereden Create an Index ikonu tıklandıktan sonra ağaç üzerinde kopyalayacağınız işlemlerin en başındaki operasyon tıklanır. Böylece ağaç üzerinde oluşan INDEX.1 ile COPY Operator.1 arasında kalan tüm işlemler kopyalama işlemleri için seçilmiş olur.








Number of copies (N): 1 ÷ Transformation type: • Translation Translation type: • Current coordinates Distance along X: ÷ Omm Distance along Y: -Omm Distance along Z: \$ Omm

Number of copies (N):	1	-
Transformation type:	Translation	•
Translation type:	Direction + Length	•
Direction:	No selection	
Distance along direction	<sup>1:</sup> Omm	-

Translation bölümünde yandaki şekilde görüldüğü üzere üç adet kopyalama şekli vardır.

Number of copies yapılacak kopyalama sayısıdır.

Absolute coordinates seçeneğinde ana eksen takımına göre kopyalama işlemi yapılır. X, Y ve Z yönleri ana eksen takımının gösterdiği yönlerdir. Girilen değerler mesafesinde kopyalama işlemi yapılır.

Current coordinates seçeneğinde Machining axis sisteme göre kopyalama işlemi yapılır. X, Y ve Z yönleri kullanılan işleme eksen takımının gösterdiği yönlerdir. Girilen değerler mesafesinde kopyalama işlemi yapılır.

Direction+Length seçeneğinde seçilen bir yön doğrultusunda kopyalama işlemi yapılır. Direction bölümündeki No selection tıklanarak kopyalama yapılacak yön ekrandan seçilir. Girilen değer mesafesinde kopyalama işlemi yapılır.









Rotation yapılan programı bir eksen etrafında döndürerek kopyalama işlemini yapar. Single axis seçeneğinde seçilen bir line yada bir eksen takımının bir doğrultusuna göre döndürme işlemi yapılır. Axis bölümündeki No selection tıklanarak ekrandan line yada eksen takımının bir doğrultusu seçilir.

Rotation type bölümünde Machining axis seçildiğinde seçilen işleme eksenine göre döndürme işlemi yapılır. İşleme ekseni seçildikten sonra Axis olarak hangi eksene göre döndürme yapılacaksa seçilir ve döndürme açısı girilir.

Miror aynalama işlemini yapar. No selection bölümü tıklanarak aynalama yapılacak düzlem seçilir.

Axis to axis seçeneği iki eksen takımı arasında taşıma, kopyalama işlemi gerçekleştirir. Bunun için no selection bölümleri tıklanarak sırasıyla eksen takımları seçilir.



YAPILACAK İŞLEM TANIMLANDIKTAN SONRA REPLAY BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLLARI SEÇİLEN İŞLEME GÖRE KOPYALANIR.





## TRACUT OPERATOR INSTRUCTION



Tracut Operator ikonu tıkladıktan sonra ağaç üzerinde kopyalayacağınız işlemlerin başındaki Manufacturing Program tıklanır. Açılan pencereden Create a Tracut ikonu tıklandıktan sonra ağaç üzerinde kopyalayacağınız işlemlerin en sonundaki operasyon tıklanır. Böylece ağaç üzerinde oluşan TRACUT Operator.1 ile TRACUT/NOMORE.1 arasında kalan tüm işlemler taşıma işlemleri için seçilmiş olur.



YAPILACAK İŞLEMLER COPY OPERATOR İŞLEMİNDEKİ ALTERNATİFLER İLE BİREBİR AYNIDIR. İŞLEM TANIMLANDIKTAN SONRA OK BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLLARI SEÇİLEN İŞLEME GÖRE TAŞINIR. TAKIM YOLLARININ SİMÜLASYONU İÇİN MANUFACTURING PROGRAM SAĞ TUŞ İLE TIKLANIR VE AÇILAN TEXT PENCERESİNDEN REPLAY TOOLPATH SEÇİLİR VE AÇILAN SİMÜLASYON PENCERESİNDE TRACUT DISPLAY MODE AKTİF HALE GETİRİLEREK SİMÜLASYON YAPILIR.







## **COPY-TRANSFORMATION INSTRUCTION**

ProcessList Part Operation.1 Manufacturing Program.1 Tool Change.1 T1 End Mill D 10 Pocketing.1 (Computed) Copy-Transformation.1
Copy-Transformation.1
Name: Copy-Transformation.1 Comment: No Description
Name Type Profile Contouring. 1 Profile Contouring Spiral milling. 1 Spiral milling
Ordering:
Transformation type: Translation
Translation type: Absolute coordinates
Distance along X: 240mm
Distance along Y: Omm
Distance along Z: Omm

Copy-Transformation Instruction tek bir takım değiştirme altındaki bir yada birden fazla operasyonu kopyalama işlemi yapar.

İkon tıklandıktan sonra ağaç üzerinde işlemin açılacağı yer seçilir ve ağaca Copy-Transformation.1 şeklinde bir bölüm açılır ve işlemin penceresi ekrana gelir. Açılan pencereden Add operations il

tıklanarak ağaç üzerinden kopyalanacak işlemler seçilir.

Bir önceki bölümde anlatılan tüm kopyalama alternatifleri bu bölüm içinde geçerlidir.

Ordering bölümde Each operations N times seçilen operasyonları önce birinci operasyon bitecek daha sonra sırasıyla diğer operasyonlara geçilecek şekilde kopyalar, All operation N times seçilen operasyonları birinci bölgede tüm operasyonları tamamlayıp daha sonra ikinci bölgeye geçilecek şekilde kopyalar.



YAPILACAK İŞLEM TANIMLANDIKTAN SONRA <mark>REPLAY</mark> BUTONUNA BASILIR ve TAKIM YOLLARI SEÇİLEN İŞLEME GÖRE KOPYALANIR.







Reverse Machining Conditions : Seçilen operasyonun takım yolu şeklini Climb ise Conventional'a Conventional ise Climb'a çevirir. İkonu tıkladıktan sonra ağaçtan operasyonu seçmeniz yeterlidir.



Opposite Hand Machining Options	
Always apply 'Reverse Machining Conditions' command for the following operations:	
📮 Multi-Axis Flank Contouring	
🧧 Multi-Axis Curve Machining	
Isoparametric Machining	
🧧 Drilling	
Facing	
Pocketing	
Profile Contouring	
🧧 Groove Milling	
🧧 Spiral Milling	
Roughing	

Opposite Hand Machining Options : Takım yolu yönünü değiştirme işleminin hangi operasyonlara uygulanabileceğini belirler. Açılan pencerede seçili olan operasyonlar için Reverse Machining Conditions uygulanabilir.



Reorder Operation List : Seçilen operasyonların ağaç üzerindeki yerlerini, sıralamalarını değiştirir. Ağaçtan operasyonları seçtikten sonra ikonu tıklamanız yeterlidir.



Reverse Macros : Seçilen operasyonun içindeki Approach ve Retract makrolarını yer değiştirir. Ağaçtan operasyonu seçtikten sonra ikonu tıklamanız yeterlidir. Approach için seçilen makro tipi Retract'a, Retract için seçilen makro tipi Approach'a dönüşür.



